⑩ 日本国特許庁(JP)

⑫ 公 開 特 許 公 報(A) 平4-110239

③Int. Cl. 5

識別記号

庁内整理番号

43公開 平成4年(1992)4月10日

日野自動車工業株式

B 60 K B 60 T 41/26 7/12

8920-3D 7615-3H Α

審査請求 未請求 請求項の数 1 (全5頁)

50発明の名称

坂道発進補助装置

願 平2-231422 ②特

願 平2(1990)8月31日 22出

会补内

明者 (72)発

勝

勿出 願 人

日野自動車工業株式会

東京都日野市日野台3丁目1番地1

東京都日野市日野台3丁目1番地1

社

井 戸

個代 理 人

弁理士 松 村 修

OF]

輧

成る車両に用いて好適な装置に関する。

1. 発明の名称

坂道発進補助装置

2. 特許請求の範囲

1. 上り坂での発進時に制動力を保持するよう にした装置において、車両の前後方向に加わる加 速度を検出する加速度センサを具備し、車両の走 行時に前記加速度センサの出力が所定時間変化し ない場合に前記加速度センサが故障であると判断 するようにしたことを特徴とする坂道発進補助装 置。

3. 発明の詳細な説明

《産業上の利用分野》

本発明は、上り坂での発進時に制動力を保持す るようにした坂道発進補助装置に係り、とくに機 械式自動トランスミッションおよびアクチュエー タによって接離が制御されるクラッチを装備して

《発明の概要』

車両の前後方向に加わる加速度を検出する加速 度センサによって路面の勾配を検出するとともに、 上り坂での発進時に制動力を保持するようにした 装置において、この坂道発進補助装置に設けられ ている加速度センサの出力の値が重両の走行時に 一定時間変化しない場合に、上記加速度センサが 故障であると判断して故障を検出するようにした ものであって、勾配センサの故障を確実に検出す るようにしたものである。

〖従来の技術〗

自動トランスミッションを装備することによっ て、自動車の運転の際の運転者の負担を軽減する ことが可能になる。すなわち車両の走行状態に応 じて変速レバーを操作したり、クラッチペダルを 踏込んだりする必要がなくなり、運転操作が非常 に容易になる。また変速操作を必要としないため に運転に余裕が生じ、安全性が向上することになる。

自動トランスミッションには、流体式クラッチと相合わせて用いられる方式がは流体を介してのようなクラッチは流体を介してからなったの伝達を行なうにしまれるために、シーサのを軽減することができ、また運転のフルのでもなる。このために乗りが改善されるのになる。

力を保持するようにしている。そしてこのような路面の勾配を検出する加速度センサが故障であるかどうかの検出は、出力レベルの異常値によって行なうようにしていた。従って勾配センサの故障を確実に検出することができないという問題があった。

本発明はこのような問題点に鑑みてなされたものであって、上り坂であるかどうかを検出するための加速度センサの故障を確実に検出し得るようにした坂道発進補助装置を提供することを目的とするものである。

【問題点を解決するための手段】

本発明は、上り坂での発進時に制動力を保持するようにした装置において、車両の前後方向に加わる加速度を検出する加速度センサを具備し、車両の走行時に前記加速度センサの出力が所定時間変化しない場合に前記加速度センサが故障であると判断するようにしたものである。

て接触が制御されるクラッチと組合わせて用いられるようになっている。

〖発明が解決しようとする問題点〗

このような機械式自動トランスミッションと相合わせて用いられる制動力保持装置においては、車両の前後方向に加わる加速度を検出する加速度センサによって路面の勾配を検出するようにでまり、上り坂の勾配を有する路面における発進の際には、上記坂道発進補助装置によって制動

【作用】

従って車両の走行時に加速度センサの出力が一 定時間変化しない場合には、加速度センサが故障 であると判断されることになり、これによって加 速度センサの故障が検出されるようになる。

【実施例】

第1図は本発明の一実施例に係る坂道発達を示すものであって、この装置は圧縮空気を蓄えておくエアタン10を備えている。エレーキアントにでは、11年間のファック・11年間のカーキ圧を御弁される。エレーをはない。エアーを御行っている。エアーを御行っている。エアーを御行っている。エアーを御行されている。エアーを御行さいる。エアーをのファックには、11年にある。エアーをのファックには、11年にある。エアーをでは、11年にはは、11年には、11年には、11年にはは、11年には、11年には、11年には、11年には、11年には、11年には、11年には、11年には、11年には、11年には、11年に

またこの坂道発進補助装置は機械式自動トランスミッション18と組合わせて用いられるように

なっている。トランスミッション18はその上側 に シフト 用 ア ク チュ エ ー タ 1 9 と セ レ ク ト 用 ア ク チュエータ20とを備えており、これらのアクチ ュエータ19、20をコンピュータ15からの信 号によって作動させ、歯車の切換えを行なうよう にしている。またこの自動トランスミッション 1 8はクラッチ21と連結されるようになっている。 クラッチ21はクラッチアクチュエータ22によ ってその接触が制御されるようになっている。そ してクラッチアクチュエータ22のストロークは ストロークセンサ23によって検出されるように なっている。また上記トランスミッション18に は車速センサ24が設けられており、上記コンピ ュータ15の入力側に接続されている。さらにコ ンピュータ15の出力側には警報ランプ25が接 続されている。

つぎに上記コンピュータ 1 5 に接続されている 加速度センサ 1 6 について 説明すると、第 2 図および第 3 図に示すようにこの加速度センサは側面 から見るとほぼ正方形の偏平な容器 2 6 を備えて

コンピュータ15は発進時に加速度センサ16の出力を読込むようにしなが検出された場合に、で検出された場合での観音を有する路面であると判断するとのないのなが行なわれることを検出するようにして、プレーキアースタ14によりなかを維持するようにしている。

制動力の保持の具体的な動作は、第1図に示す エアタンク10からの圧縮空気がプレーキバルブ 12およびプレーキ圧制御弁13を通してプレー キプースタ14に供給された状態において、コ制 ピュータ15からの指示に基いてプレーキ圧動 分13を閉じ、プレーキスタ14を作動状 のままに保持することによって達成されるよう が、加速度センサ16の検出出かに基いて の制御動作を行なうようにして

なおこのような制動力の保持動作は、上り坂で

おり、この容器 2 6 の内部には円形の空間 2 7 が 形成されている。そして空間 2 7 の一方の内側面 には円形の共通電極 2 8 が形成されるととも円形 の共通電極 2 8 と対向するように一対の半円形 の差動電極 2 9 、 3 0 が反対側の内表面に設けられている。そしてこの空間 2 7 内には誘電性は 3 1 が封入されている。この液体 3 1 の液体空間 2 7 の高さのほぼ 1 / 2 の値になっている。

でこの加速度では、3 1 のの知識を対しているのでは、3 1 のの知識を対し、3 1 ののののでは、3 1 ののののでは、3 1 ののののののでは、3 1 ののののののでは、3 2 2 8 と一方のをを対し、3 2 2 8 と一方のをを対し、3 2 2 8 と一方のをを対し、3 2 2 3 ののでは、3 2 3 ののでは、3 2 3 ののでは、3 2 3 ののでは、4 3 のの

の発進時に行なわれるようになっており、上り坂 で車両を発進させようとしてアクセルペダルを踏 込むと、コンピュータ15によってアクチュエー タ19、20を介してトランスミッション18を 発進ギヤ位置に切換えるようにしており、この状 態においてアクチュエータ22によってクラッチ 21を接続するようにしている。そしてクラッチ 21の接続をクラッチストロークセンサ23によ って検出するとともに、クラッチ21が完全に接 続された場合には、コンピュータ15はプレーキ 圧制御弁13による制動力の保持を解除するよう にしている。従って上り坂での発進時に車両が後 ずさりすることがなく、しかも適正なタイミング で制動力の保持が解除されることになり、ブレー キを引きずることなく円滑に坂道発進を行なうこ とが可能になる。

つぎに上記コンピュータ 1 5 と接続され、発進時に路面の勾配を検出する加速度センサ 1 6 の故障の検出動作を説明する。コンピュータ 1 5 は第5 図に示すように車速センサ 2 4 によって車速が

あるかどうかの判断を行なされた。、単連がかの判断を行なされた。とも場合にはなわられた。そうなおも出力が変化しなかがらないなががから、出力ががからないながらないがった。とも時間経過するからの判断を行なるがしない。というないのが、というにはないではないである。というにはないである。というにはないである。というにはないではないである。

 故障を確実に検出することが可能になる。

《発明の効果》

以上のように本発明は、車両の走行時に加速度センサの出力が所定時間変化しない場合に、上記加速度センサが故障であると判断するようにしたものである。従って加速度センサの出力それ自体からその故障を確実に検出することが可能になる。

4. 図面の簡単な説明

第1回は本発明の一実施例に係る坂道発進補助装置の構成を示すプロック図、第2図は加速度センサの報節面図、第3図は同側断面図、第4図は加速度センサの出力特性を示すグラフ、第5図は加速度センサの故障検出動作を示すフローチャートである。

また図面中の主要な部分の名称はつぎの通りである。

10・・・エアタンク

11・・・プレーキペダル

12・・・プレーキバルブ

13・・・プレーキ圧制御弁

14・・・プレーキブースタ

15・・・コンピュータ

16・・・加速度センサ

18・・・機械式自動トランスミッション

19・・・シフト用アクチュエータ

20・・・セレクト用アクチュエータ

21・・・クラッチ

22・・・クラッチアクチュエータ

23・・・クラッチストロークセンサ

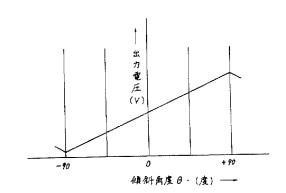
2 4 ・・・車速センサ

25・・・警報ランプ

29 0 30

第 2 図

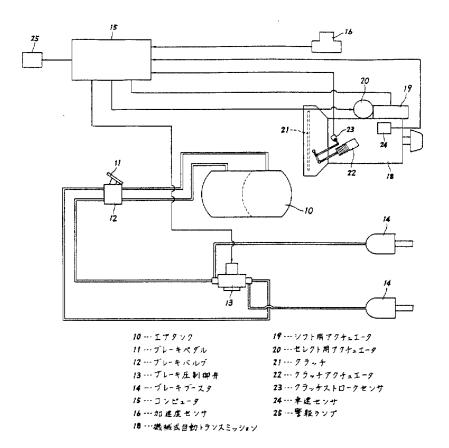
第 3 図



第 4 図

代理人 松 村 🧌

特開平4-110239 (5)



第 5 図

第 1 図

PAT-NO: JP404110239A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 04110239 A

TITLE: DEVICE FOR ASSISTING START

AT ASCENT

PUBN-DATE: April 10, 1992

INVENTOR-INFORMATION:

NAME COUNTRY

IDOGUCHI, MASARU

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME COUNTRY

HINO MOTORS LTD N/A

APPL-NO: JP02231422

APPL-DATE: August 31, 1990

INT-CL (IPC): B60K041/26 , B60T007/12

US-CL-CURRENT: 477/906

ABSTRACT:

PURPOSE: To surely detect the trouble of an acceleration sensor by judging the trouble of the acceleration sensor when the output of the acceleration sensor does not vary for a prescribed time when the vehicle is in traveling.

CONSTITUTION: A computer 15 detects the car speed by a car speed sensor 24, and when the

vehicle is in traveling, the computer 15 reads in the output of an acceleration sensor 16. The variation of the output of the sensor 16 is judged, and when the output does not vary, it is judged if the state continues for a certain time or not. When the output of the acceleration sensor 16 does not vary for a certain time, trouble is judged, and alarm operation is performed by an alarm lamp 25, etc. Accordingly, the trouble can be detected surely from the output itself of the acceleration sensor.

COPYRIGHT: (C) 1992, JPO&Japio